

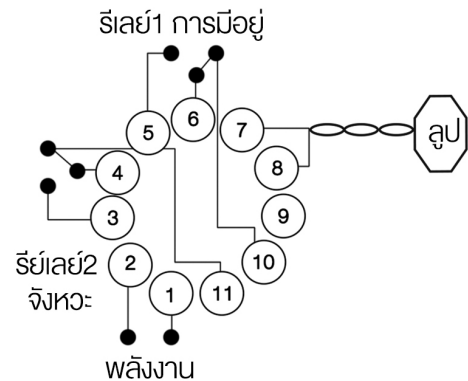
Sigle Loop Detector 220VAC รุ่น PD-132 (5BG-1LAC)

คู่มือผู้ใช้เครื่องตรวจจับลูปยานพาหนะ

ติดตั้งเครื่องตรวจจับ

ต้องติดตั้งเครื่องตรวจจับในสภาพอากาศที่สะดวก ตำแหน่งการติดตั้งต้องเลือกให้ห่างจากแหล่งความร้อน โดยรอบๆ อุปกรณ์อื่นๆ ต้องรักษาระยะห่างอย่างน้อย 10 มม. (ต้องไม่ยึดติดกับตัวตู้) การกำหนดค่าลูปที่ถูกต้องและการติดตั้งเครื่องตรวจจับจะช่วยให้ระบบตรวจจับลูปเหนี่ยวนำประสบความสำเร็จ ลูปของพารามิเตอร์ที่สำคัญหลายตัวประกอบด้วย: รูปลูป ขนาด และการหมุน วิธีการติดตั้ง (รายละเอียดใน "คู่มือการติดตั้งลูป")

แผนภาพการเดินสาย

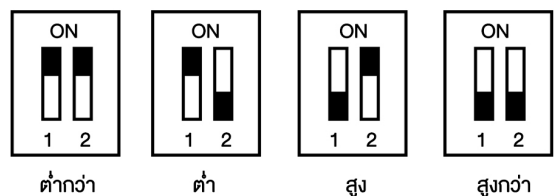


การทำงานและการบ่งชี้

ขณะที่เครื่องตรวจจับกำลังปรับจูน ไฟ LED สีเขียวของช่องสัญญาณและไฟสีแดงจะสว่างขึ้น ค้างอยู่ประมาณ 2 วินาที จากนั้นไฟ LED สีเขียวจะดับลงหากมีข้อผิดพลาดของลูป ไฟ LED ของช่องสัญญาณจะสว่างขึ้นและกะพริบเพื่อระบุข้อผิดพลาด หากความผิดปกติเกิดขึ้นเอง เครื่องตรวจจับจะทำงานต่อไป ไฟ LED ช่องสัญญาณสีเขียวจะสว่างขึ้นเมื่อตรวจพบยานพาหนะผ่านวงจรเหนี่ยวนำ ไฟ LED สีแดงที่ด้านบนของเครื่องจะยังคงสว่างอยู่เพื่อระบุว่าเครื่องเปิดอยู่

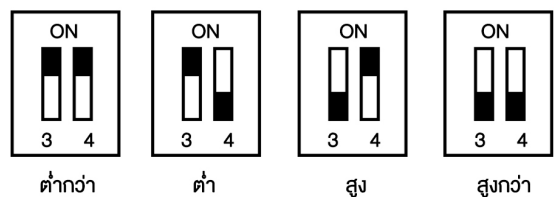
ความถี่

เพื่อจัดสัญญาณรบกวนของสายลูปหรือเครื่องตรวจจับลูปที่อยู่ใกล้เคียงสองสาย ความถี่สามารถเปลี่ยนแปลงได้



ความไว

ความไวของเครื่องตรวจจับทำให้สามารถเลือกเครื่องตรวจจับได้ตามการเปลี่ยนแปลงของการเหนี่ยวนำที่จำเป็นในการสร้างเอาต์พุต มีตัวเลือกความไวสี่แบบและตั้งค่าดังนี้โดยสวิตช์ DIP3 และ DIP4



เพิ่มความไวอัตโนมัติ

เพิ่มความไวอัตโนมัติถูกเลือกโดยสวิตช์ DIP5 ที่ด้านหน้าของตัวเครื่อง และตั้งค่าดังนี้: ปิด – ปิดใช้งาน, เปิด – เปิดใช้ การเพิ่มความไวอัตโนมัติทำให้ความไวเพิ่มขึ้นสูงสุดในการตรวจจับบนยานพาหนะ และรักษาไว้ที่ระดับนี้ในระหว่างที่มียานพาหนะอยู่เหนือวง เมื่อรถออกจากวงและการตรวจจับหายไป ความไวจะเปลี่ยนกลับเป็นระดับที่เลือกไว้ล่วงหน้า

ตัวกรอง

เพื่อกำจัดการรบกวนของสภาพแวดล้อมที่ไม่ดี โหมดตัวกรองจะทำงานโดยการตั้งค่า DIP6 เปลี่ยนเป็นโหมด "เปิด" ในโหมดตัวกรอง เวลาตอบสนองของเครื่องตรวจจับจะช้าลง และความไวจะลดลง โดยปกติแล้ว โหมดตัวกรองจะปิดใช้งานโดยการตั้งค่าสวิตช์ DIP6 ไปที่โหมด "ปิด"

Sigle Loop Detector 220VAC รุ่น PD-132 (5BG-1LAC) คู่มือผู้ใช้เครื่องตรวจจับลูปยานพาหนะ

[ข้อควรระวัง] หากเครื่องตรวจจับไม่ทำงานตามปกติ คุณต้องตรวจสอบลูปและสายไฟก่อน จากนั้นจึงเปลี่ยนความถี่หรือความไว ในที่สุดลองตั้งค่าเป็นโหมดตัวกรอง

เอาต์พุตรีเลย์

รีเลย์ 2 เป็นเอาต์พุตพัลส์ หาก DIP7 อยู่ที่ตำแหน่ง "ปิด" เมื่อตรวจพบยานพาหนะผ่านวงจรเหนี่ยวนำ รีเลย์จะถูกกระตุ้น (พิน 3 และพิน 4 ถูกลัดวงจร) และยกเลิกการจ่ายพลังงาน (พิน 3 และพิน 4 ถูกเปิด) หลังจาก 500 มิลลิวินาที หากใช้ DIP7 เป็น "เปิด" เมื่อตรวจพบยานพาหนะออกจากไซต์

เวลาแสดงตน

เวลาการแสดงผลอาจตั้งค่าเป็นการแสดงผลแบบถาวรหรือการแสดงผลแบบจำกัด ในโหมดการแสดงผลอย่างถาวร เครื่องตรวจจับจะชดเชยการเปลี่ยนแปลงสภาพแวดล้อมทั้งหมดอย่างต่อเนื่องในกรณีที่มียานพาหนะอยู่เหนือวง โหมดการแสดงผลถูกตั้งค่าด้วยสวิตช์ DIP8 และกำหนดค่าดังนี้: ปิด: การแสดงผลแบบจำกัด (10 นาที) บน: การแสดงผลถาวร

รีเซ็ตสวิตช์

เครื่องตรวจจับจะปรับอัตโนมัติไปยังวงจรอุปนัยที่เชื่อมต่ออยู่เมื่อมีการจ่ายไฟ ไม่ว่าจะเป็นการติดตั้งครั้งแรกหรือหลังจากแหล่งจ่ายไฟขัดข้อง หากจำเป็นต้องปรับฐานเครื่องตรวจจับใหม่ อาจจำเป็นหลังจากเปลี่ยนสวิตช์ใด ๆ หรือหลังจากย้ายเครื่องตรวจจับจากการติดตั้งหนึ่งไปยังอีกการติดตั้งหนึ่ง การทำงานชั่วคราวของสวิตช์รีเซ็ตจะเริ่มวงจรการปรับอัตโนมัติ

ข้อมูลทางเทคนิค

แรงดันไฟฟ้า:	230V AC, 115V AC, 24V DC/AC, 12V DC/AC (ดูจากบนเครื่องตรวจจับ)
	ความทนทานต่อแรงดันไฟฟ้า AC: $\pm 10\%$ / -15%
	ความทนทานต่อแรงดันไฟฟ้า: $\pm 15\%$
การใช้พลังงาน:	4.5VA
รีเลย์เอาต์พุต:	240V/5A
อุณหภูมิในการทำงาน:	-20°C to $+65^{\circ}\text{C}$
อุณหภูมิในการจัดเก็บ:	-40°C to $+85^{\circ}\text{C}$
ช่วงความถี่:	20KHz to 170KHz
เวลาตอบสนอง:	10 มิลลิวินาที
	ระยะเวลาการถือครองสัญญาณ: ไม่จำกัด / จำกัดเมื่อวนซ้ำอย่างถาวร 10 นาที
ความไว:	ปรับความไวได้ที่ละ 4 ระดับ
ความเหนี่ยวนำของลูป:	ลูปรวมและการเดินสายเชื่อมต่อ: $50\mu\text{H}$ ถึง $1000\mu\text{H}$ จุดมคคคือ $100\mu\text{H}$ to $300\mu\text{H}$
การเดินสายเชื่อมต่อแบบวนซ้ำ:	ความยาวสูงสุด 20 เมตร, บิดอย่างน้อย 20 ครั้งต่อเมตร
ขนาดตัวเรือน:	78x40x108 มม. (ยาว x กว้าง x สูง)